

# **Системные эффекты и теория макросистем**

**Попков Ю.С.**

**профессор, чл.-корр. РАН  
Институт системного анализа РАН,  
кафедра «Системные исследования»  
МФТИ – ИСА РАН  
[popkov@isa.ru](mailto:popkov@isa.ru)**

кооперативный

ЭФФЕКТ



К.

Э.

# ИНДИВИДУАЛЬНЫЕ И КОЛЛЕКТИВНЫЕ СВОЙСТВА



**микроуровень**



**макроуровень**

# МОДЕЛИ ПОВЕДЕНИЯ

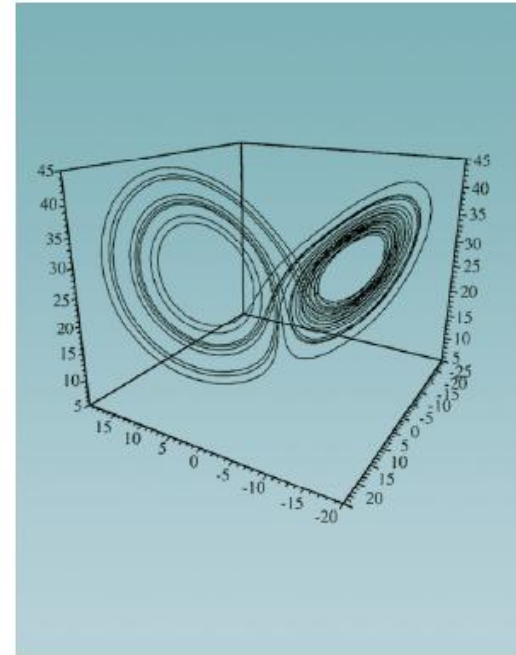
1. случайная модель



2. целесообразная модель



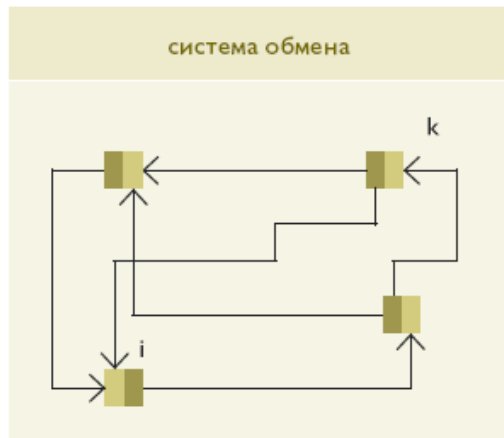
3. хаотическая модель



примеры  
кооперативных  
эффектов



# товарный рынок



- элемент системы
- производство
- потребление

## N - элементы

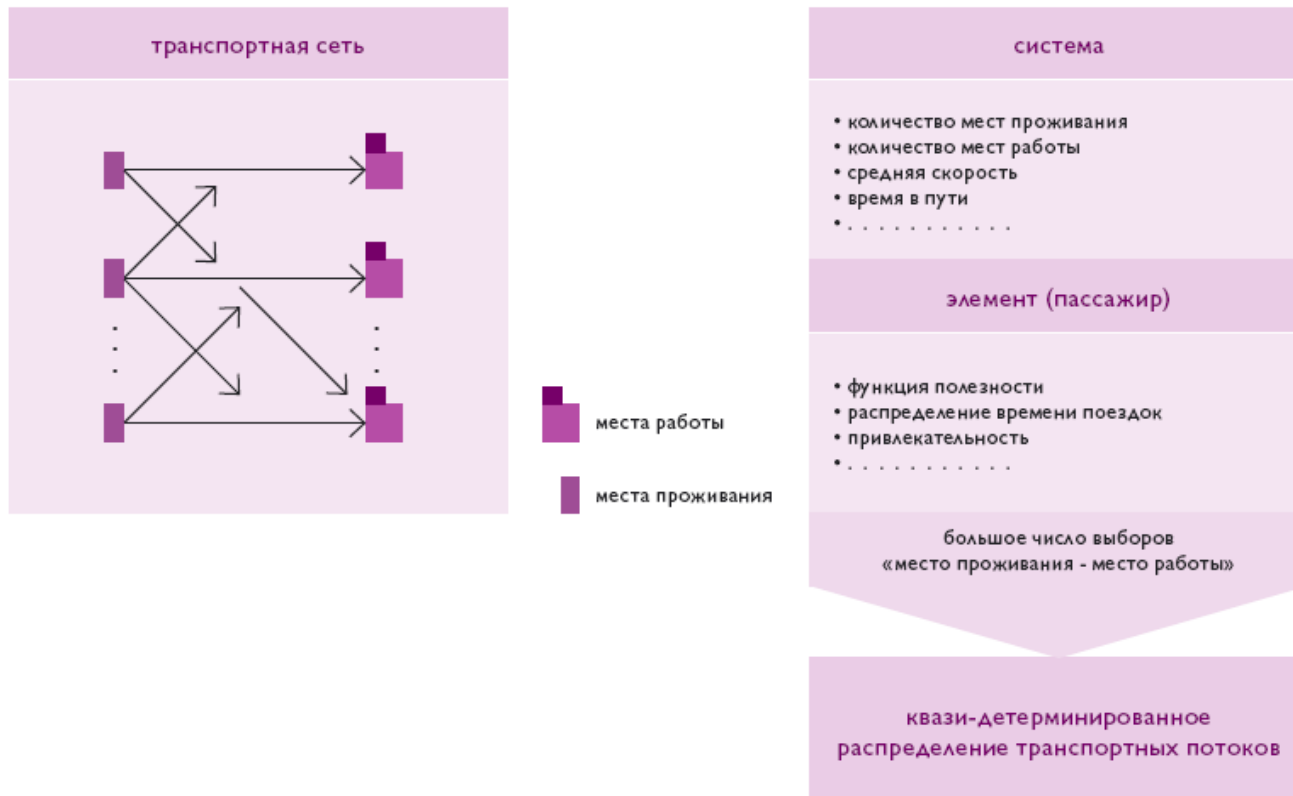
- производитель/потребитель
- объём производства  $P_k$
- типы и объёмы потребления  $Q_{k1}, Q_{k2}, \dots$
- выбор производителя или потребителя происходит случайно

связи  $(i, k)$  носят случайный характер

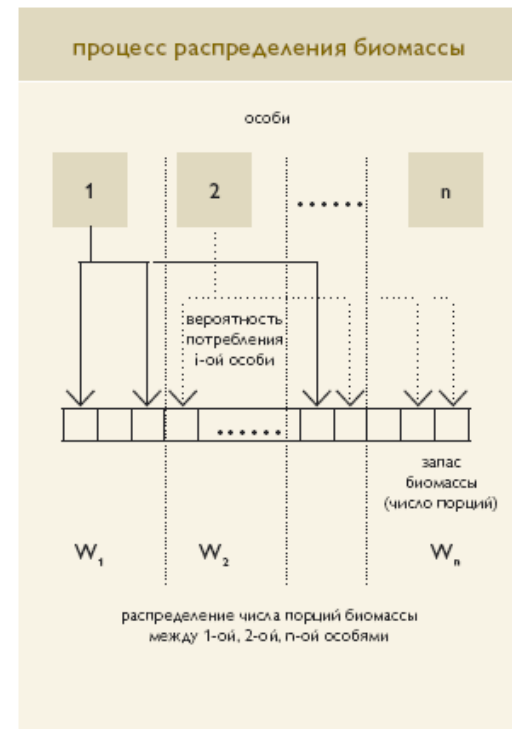
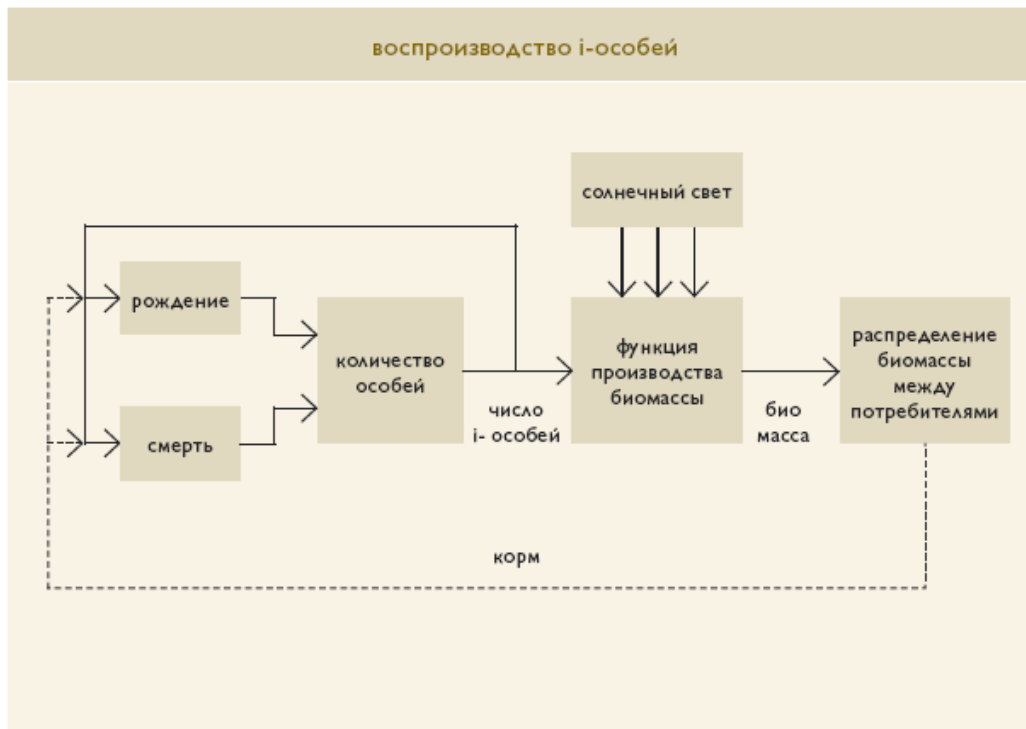
большое число реализаций этих связей

детерминированное состояние  
системы связей в целом

# пассажирские транспортные потоки

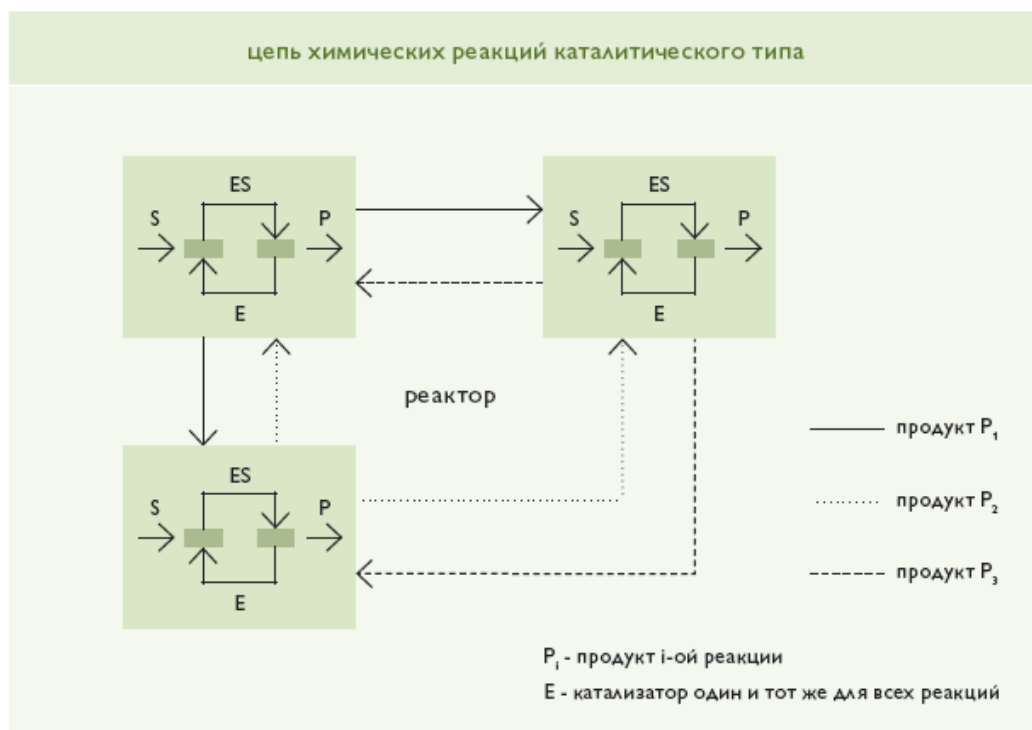


# динамика популяции



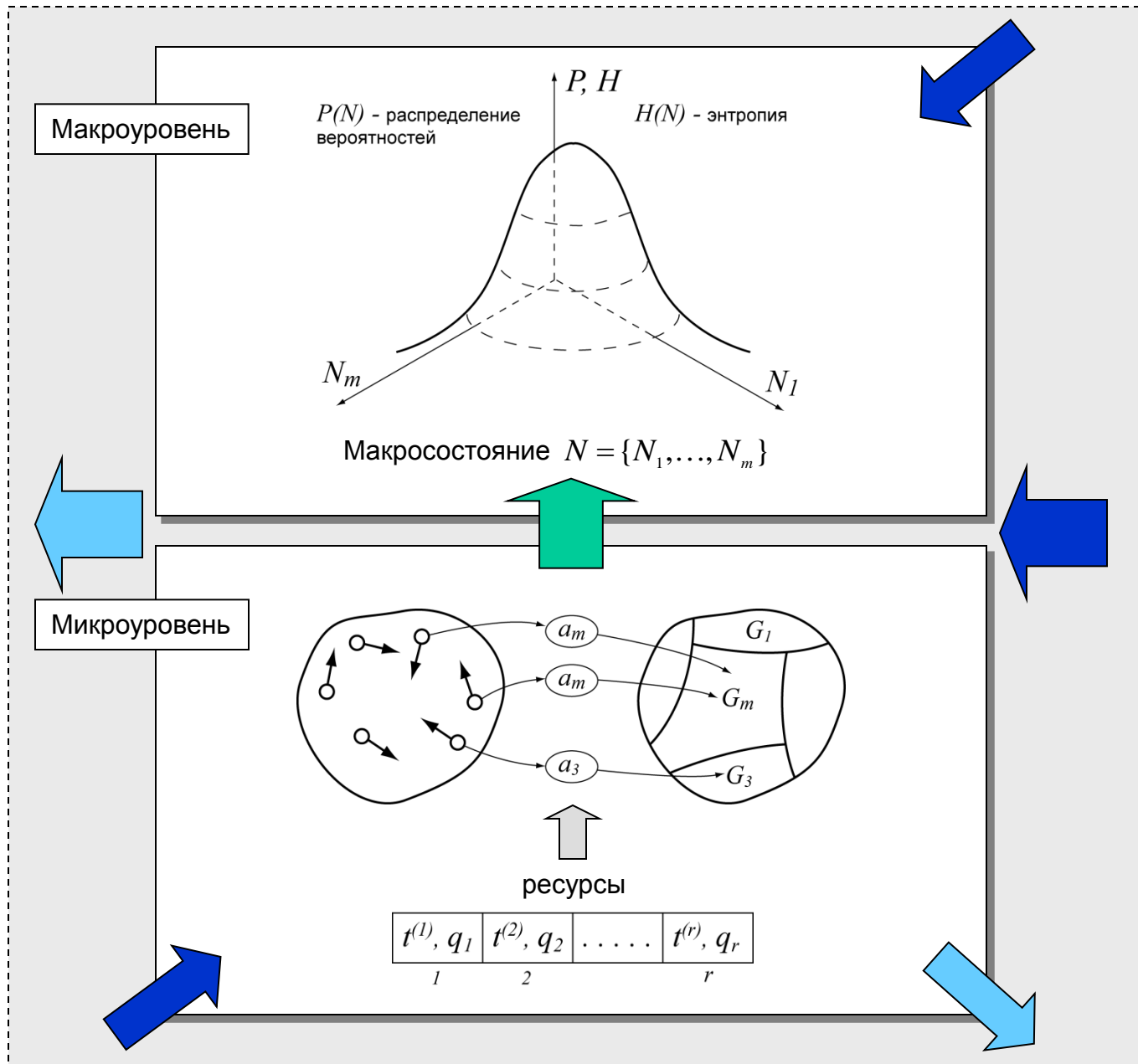


# ХИМИЧЕСКАЯ КИНЕТИКА

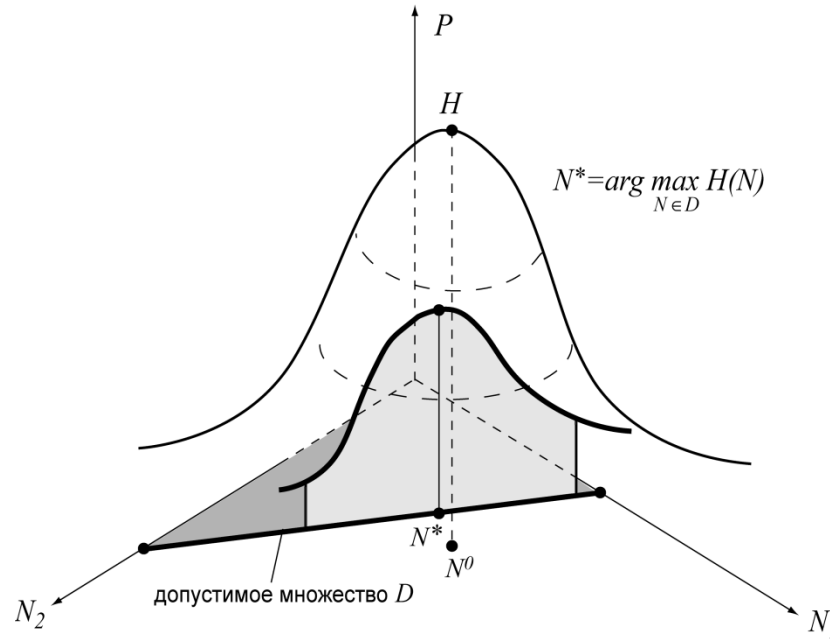


# Феноменология макросистемы

МАКРОСИСТЕМА



# Вариационный принцип



## Модели стационарных состояний

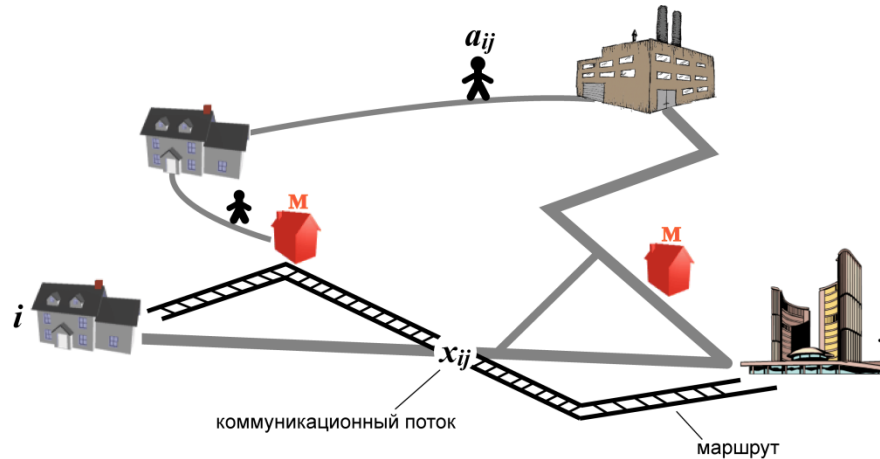
**А).** С полным использованием ресурсов

$$H(N) \Rightarrow \max$$
$$\phi_k(t, N) = q_k, \quad k \in \overline{1, r}$$

**Б).** С неполным использованием ресурсов

$$H(N) \Rightarrow \max$$
$$\phi_k(t, N) \leq q_k, \quad k \in \overline{1, r}$$

# Транспортные потоки 1



## Модель транспортных потоков

$$H(X) = -\sum_{i,j} x_{ij} \ln \frac{x_{ij}}{a_{ij}} \Rightarrow \max$$

Ограничения:

А). Балланс

$$\sum_i x_{ij} \leq P_j, \quad \sum_j x_{ij} \leq Q_i,$$

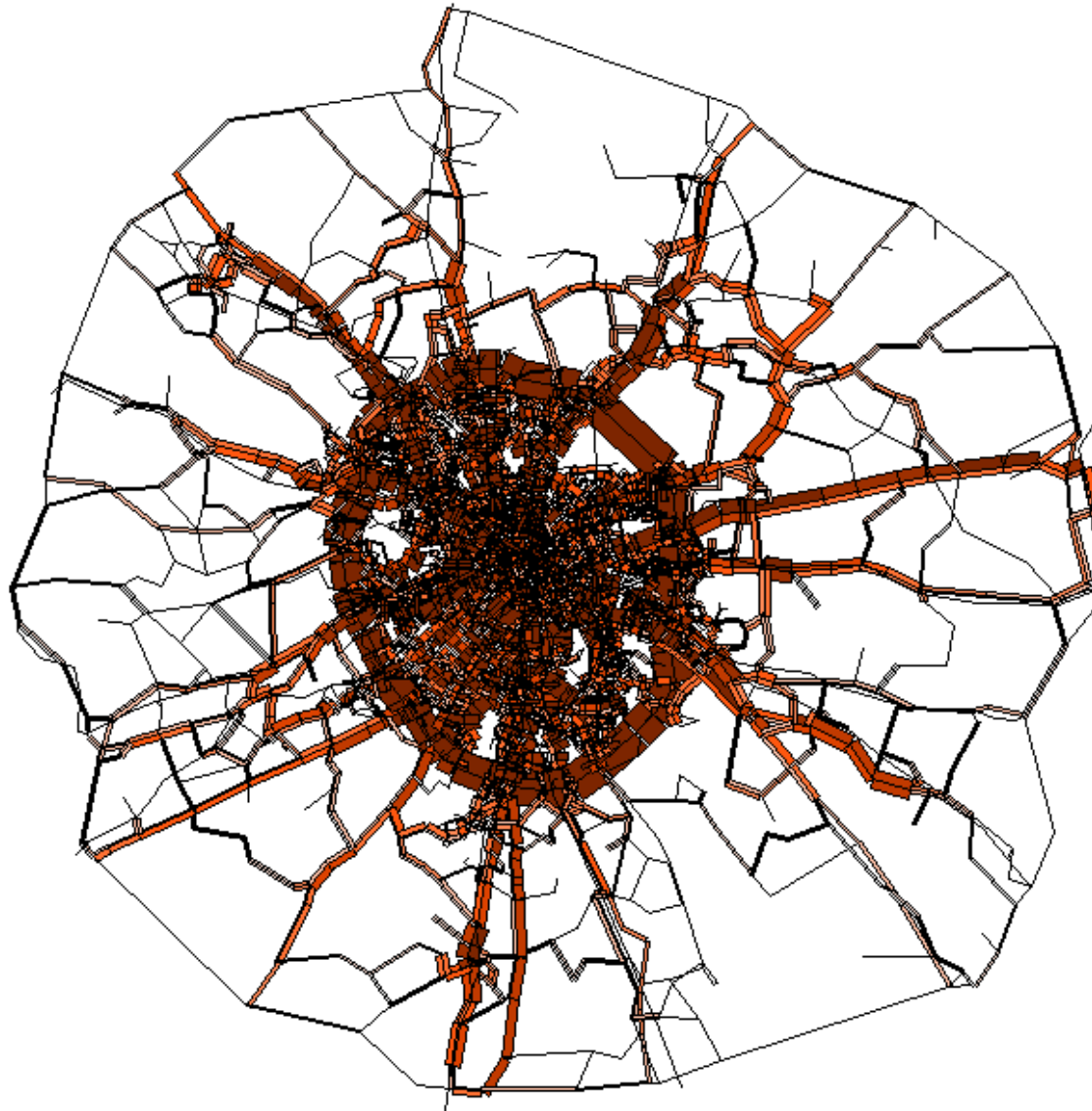
Б). Стоимость

$$\sum_{i,j} c_{ij} x_{ij} = T$$

В). Пропускная способность

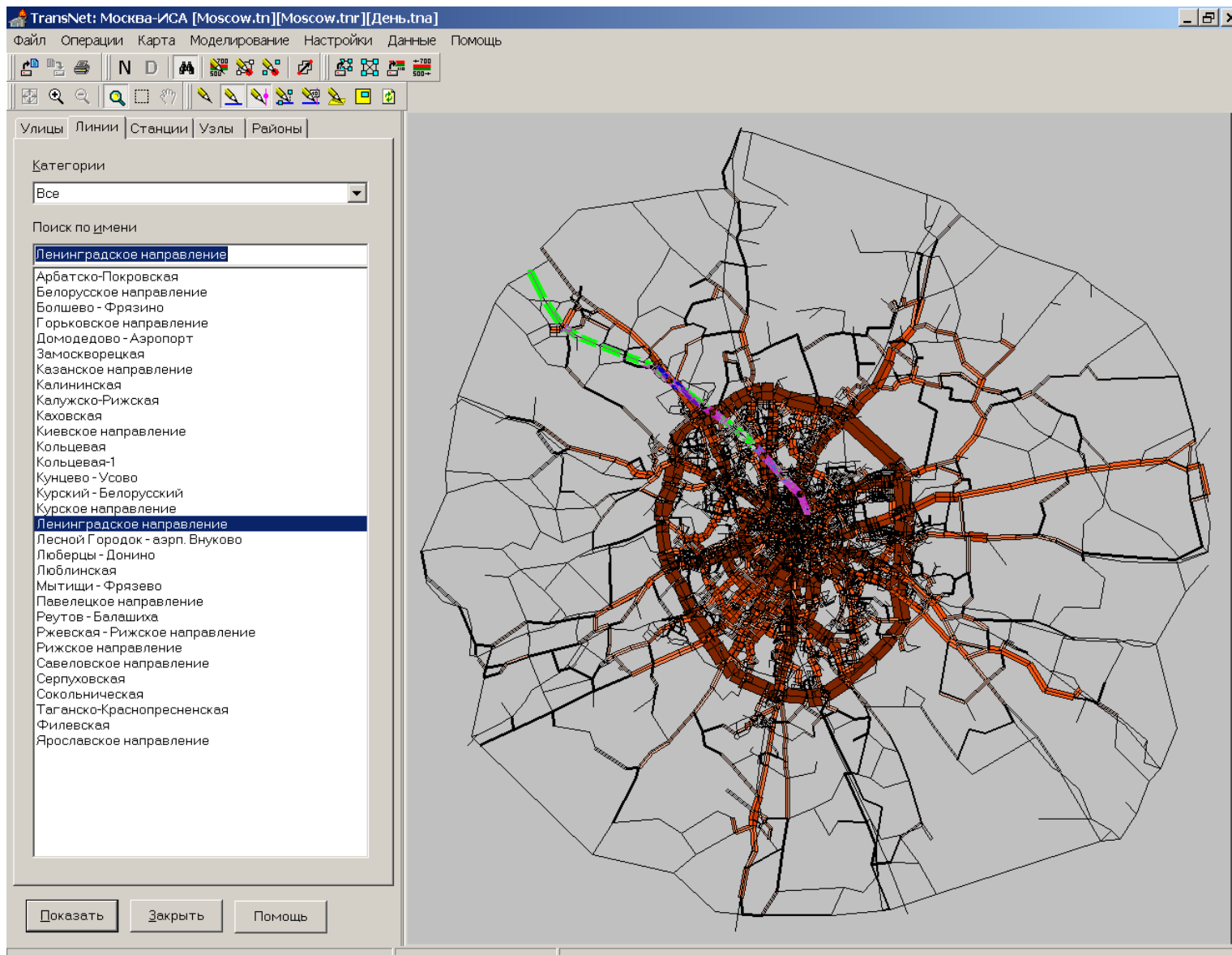
$$\sum_{i,j \in k} \lambda_{ij}^k x_{ij} \leq W_k$$

## Транспортные потоки 2



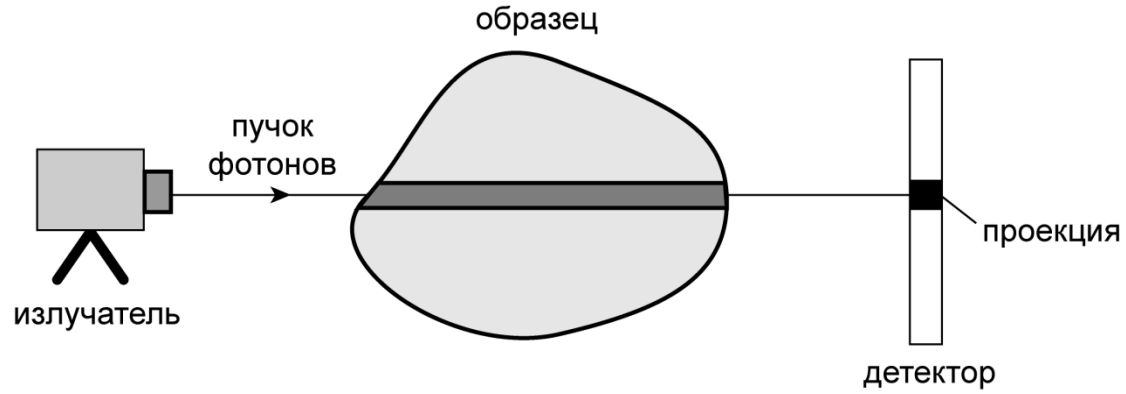
Загрузка УДС в Москве в утренние часы

# Транспортные потоки 3

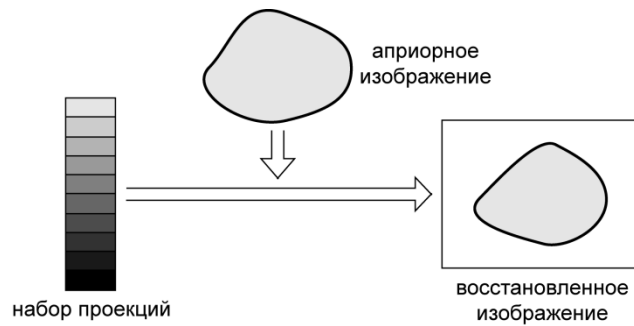


Программный комплекс TransNet. Моделирование транспортных потоков.

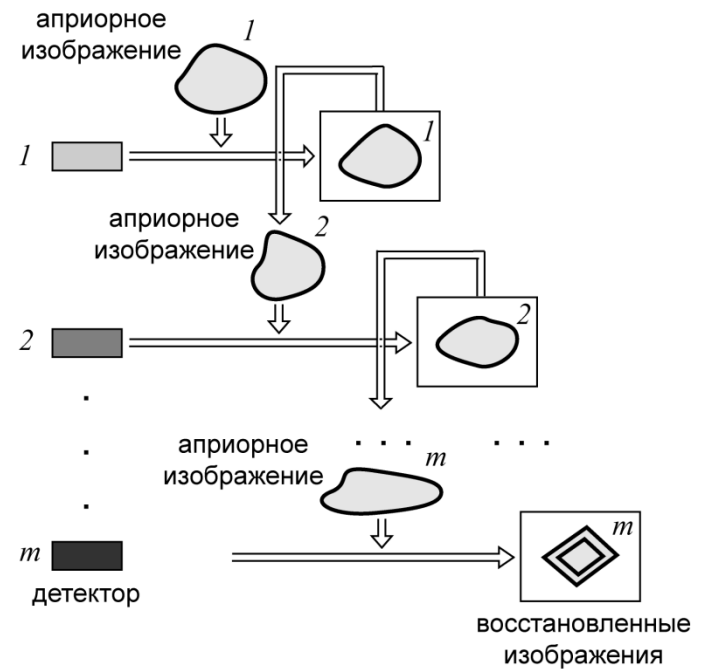
# Восстановление изображений по проекциям



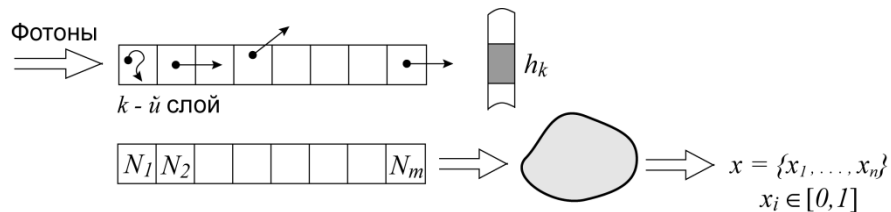
## А) Статические процедуры



## Б) Динамические процедуры



# Восстановление изображений по проекциям



## Энтропийная модель

$$H(x, E) = -\sum_n x_n \ln \frac{x_n}{E_n} + (1 - x_n) \ln(1 - x_n) \Rightarrow \max$$

## Проекции

$$\sum_n a_{kn} x_n = h_n, \quad k \in \overline{1, r}$$

А) Статическая процедура

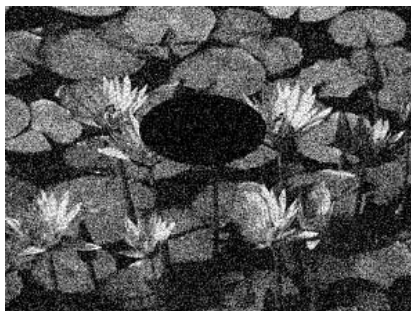
$$H(x, E^0) \Rightarrow \max,$$

$$\sum a_{kn} x_n = h_k, \quad k \in \overline{1, r}$$

Б) Динамическая процедура

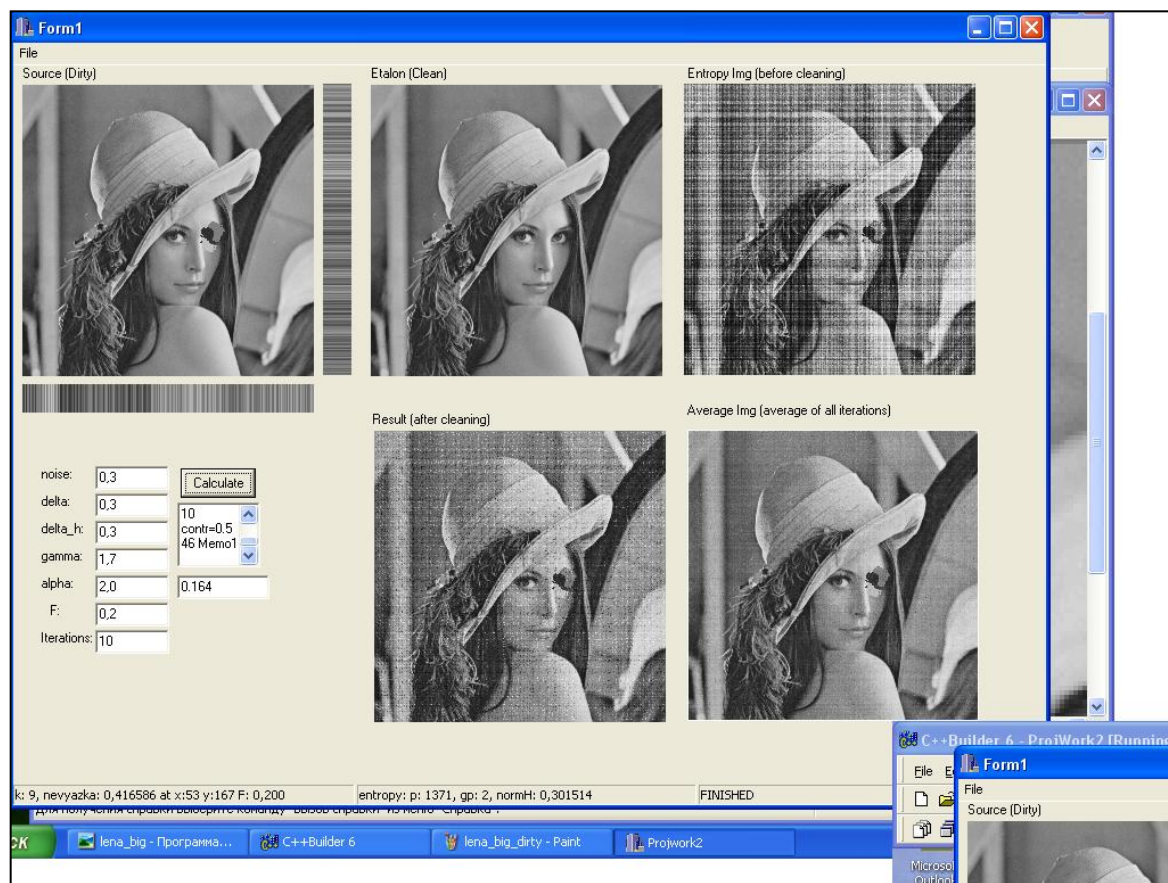
$$E^{t+1} = L[E^t, x_*^t]$$

$$x_*^t = \arg \max \{ H(x, E^t) \mid \sum a_{kn} x_n = h_k^t, k \in \overline{1, r} \}$$





# Пример



# Энтропийно-линейное программирование

$$H(y) \rightarrow \max$$
$$y \in D = \{y : Ty = v, \tilde{T}y \leq \tilde{v}\}$$

$H(y)$  – энтропия

$$-\sum_{n=1}^m y_n \ln \frac{y_n}{a_n} \qquad -\sum y_n \ln \frac{y_n}{a_n} + (b_n - y_n) \ln(b_n - y_n)$$

$v, \tilde{v}$  – векторы с положительными компонентами  
 $T, \tilde{T}$  – матрицы с неотрицательными элементами

## Мультипликативные алгоритмы

$$x^{n+1} = x^n \otimes f^\gamma(x^n)$$

### Алгоритмы с $p$ -активными переменными

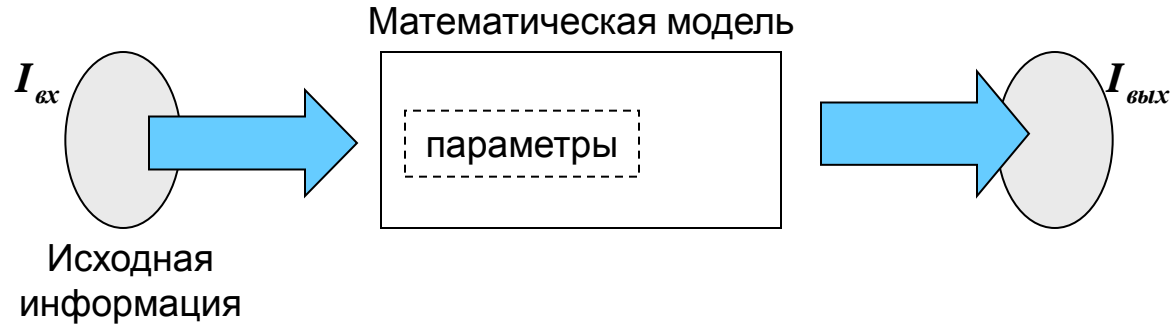
$$\begin{array}{l} x_{k_1(n)}^{n+1} = x_{k_1(n)}^n f_{k_1(n)}^\gamma(x^n) \\ \dots \\ x_{k_p(n)}^{n+1} = x_{k_p(n)}^n f_{k_p(n)}^\gamma(x^n) \end{array} \quad p\text{-активные}$$

$$x_k^{n+1} = x_k^n \quad k \neq k_1(n), \dots, k_p(n)$$

### Проблемы

1. Мультипликативные алгоритмы с использованием производных
2. Параллельные вычислительные схемы

# Чувствительность и робастность



Чувствительность  $s \Rightarrow \frac{I_{вых}}{I_{вх}}$

Робастность  $\rho \Rightarrow \text{Наихудшее} \left( \frac{I_{вых}}{\text{Наихудшее } I_{вх}} \right)$

## Модели стационарных состояний

$$H(x, a, G) \Rightarrow \max \sum_n t_{kn} x_n \leq q_k \quad k \in \overline{1, r}$$

⇓

$$x^* = F(a, G, T, q)$$

А) Модели с полным использованием ресурсов (гладкие задачи)

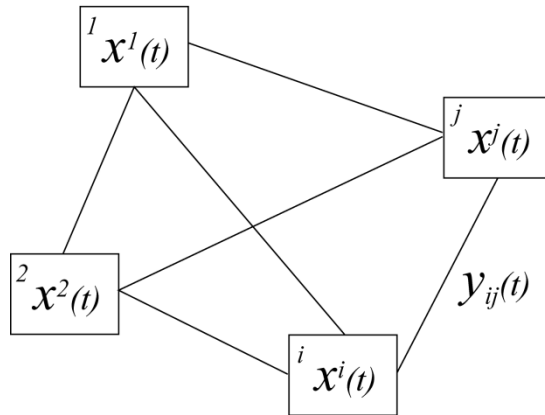
$$x^* = \varphi(\lambda(a, G, T, q); a, G, T, q)$$

$$\Phi(\lambda; a, G, T, q) = 0$$

$\lambda$  – множители Лагранжа

Б) Модели с неполным использованием ресурсов (негладкие задачи)

# Моделирование нестационарных состояний 1



$x^i(t)$  - состояние блока

$y_{ij}(t)$  - поток между блоками  $i$  и  $j$

## Процессы

Природа процессов	Воспроизведение	Распределение
Участники	Специфические и неспецифические элементы	Универсальный продукт
Факторы неопределенности	Детерминированный процесс	Случайный процесс
Динамические характеристики	Медленные процессы	Быстрые процессы

# Моделирование нестационарных состояний 2

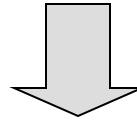
## А) Эволюция состояния блоков

$$\dot{x}^i(t) = F_i(x(t), Y^*(t)),$$

$Y^*(t)$  – локально - стационарные состояния распределения потоков

## Б) Состояние распределения потоков

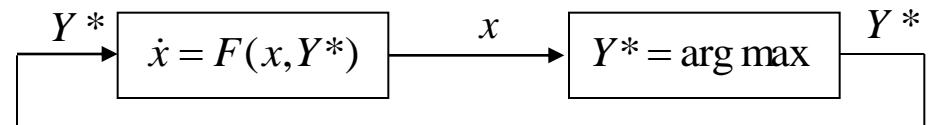
$$H(Y, x) \Rightarrow \max, \quad Y(t) \in D(x)$$



### Автономная модель

$$\dot{x}^i(t) = F_i(x(t), Y^*(t))$$

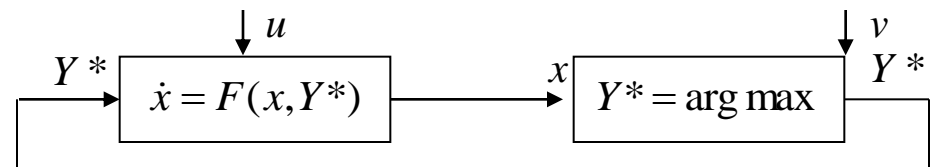
$$Y^*(t) = \arg \max \{ H(Y, x) \mid Y \in D(x) \}$$



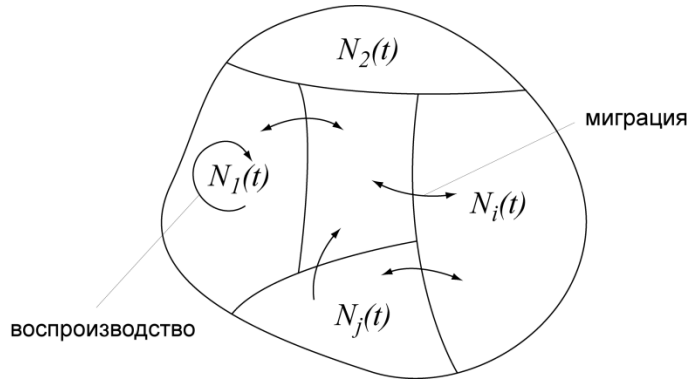
### Неавтономная модель

$$\dot{x}^i(t) = F_i(x(t), Y^*(t), u(t))$$

$$Y^*(t) = \arg \max \{ H(Y, x, v) \mid Y \in D(x, v) \}$$



# Приложение: пространственная динамика населения



## Воспроизводство (медленный процесс)

- рождаемость  $\alpha$
- смертность  $d$

## Миграция (быстрый процесс)

- потоки из  $i$  в  $j$   $x_{ij}(t)$

## Динамика численности населения

$$\dot{N}_i^{(t)} = (\alpha - d)N_i^{(t)} + \sum_{j=1}^n x_{ij}^*(t) - \sum_{j=1}^n x_{ji}^*(t)$$

## Локально-стационарные состояния миграционного процесса

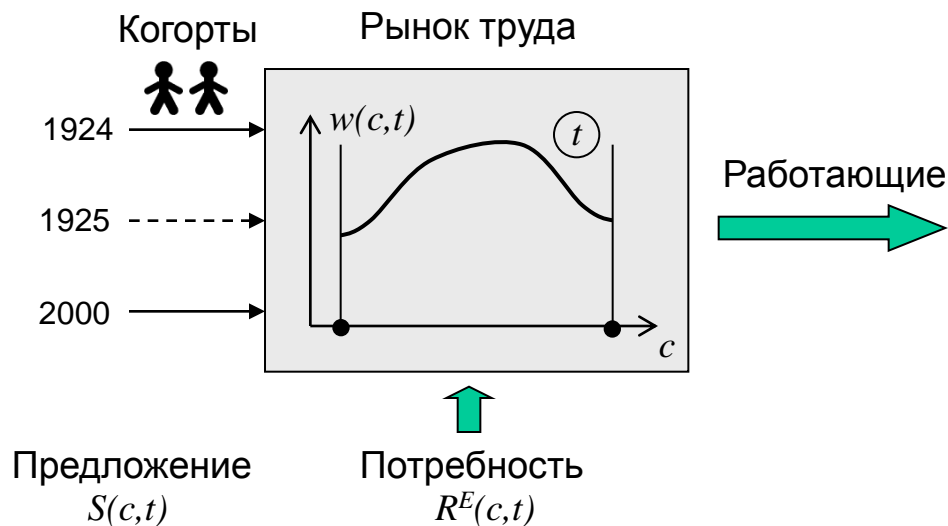
$$H(X, N) = -\sum_{i,j} x_{ij} \ln \frac{x_{ij}}{a_{ij}(N)} \Rightarrow \max$$

$$\sum c_{ijk}^{(N)} x_{ij} \left\{ \begin{array}{l} \leq \\ = \\ \geq \end{array} \right\} q_k(N), \quad k \in \overline{1, r}$$

⇓

$X^*(t)$  – локально – стационарные состояния миграционного процесса

# Модель рынка труда 1



$w(c,t)$  – когортная структура занятости

$\gamma(c,t)$  – квазиэластичность занятости

$$\gamma(c,t) = \frac{1}{w(c,t)} \frac{dw(c,t)}{dt}$$

$$t \in T = [t_0, t_1]$$

$$\hat{w}(c, t+1) = \begin{cases} w(c,t)[1 + \gamma(c,t)], & c \in C_t, \text{ если } \hat{w}(c, t+1) \geq 0, \\ 0, & \text{если } \hat{w}(c, t+1) < 0. \end{cases}$$

$$w(c, t+1) = \frac{\hat{w}(c, t+1)}{N(t+1)}, \quad c \in (C_t \setminus t), \quad \text{где}$$

$$N(t+1) = \sum_{c \in (C_t \setminus t)} \frac{\hat{w}(c, t+1)}{1 - w^B(t+1)}$$

# Модель рынка труда 2

## Квазиэластичность

$$\gamma(c, t) = \rho(c, t) + \kappa(c, t) + \sigma(c, t)$$

собственная  
конкурентноспособность

$$\rho \exp(-\xi c), \quad c \in C_t$$

сравнительная  
конкурентноспособность

$$\theta \sum_{l \in C_t \setminus c} \exp(-\alpha |c - l|) \left( \frac{x^*(c, t)}{x^*(l, t)} \right)^\eta$$

спрос-предложение

$$\beta \left( \frac{R^E(t)}{S(t)} \right) \left( \frac{S(c, t)}{S(t)} \right)$$



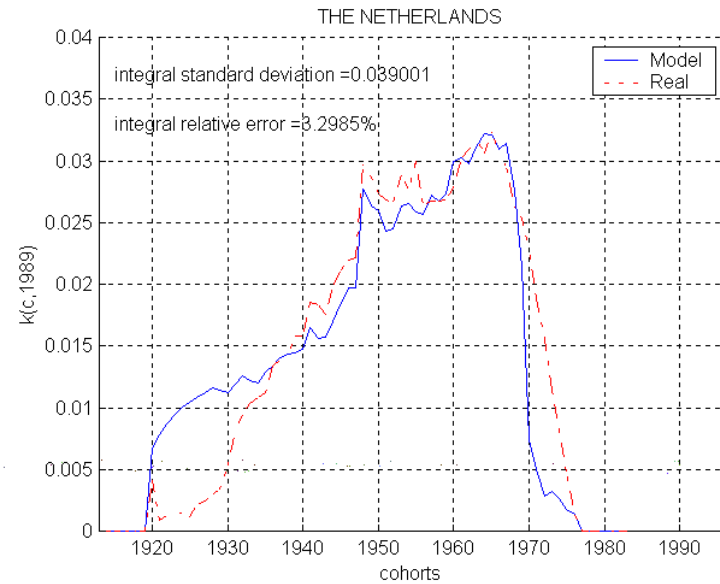
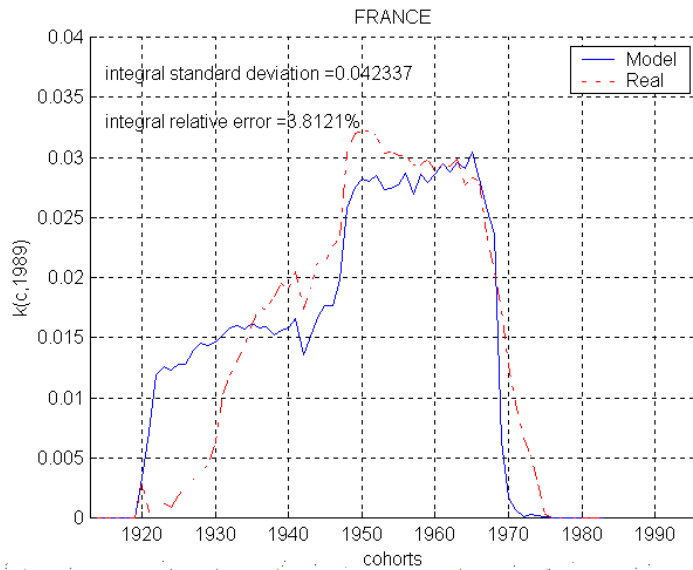
$$\begin{aligned} & H(X) \Rightarrow \max \\ & \sum_{l \in C_t} x(c, t) = R^E(t) \\ & 0 < x(c, t) < S(c, t) \\ & c \in C_t \end{aligned}$$

энтропийный оператор



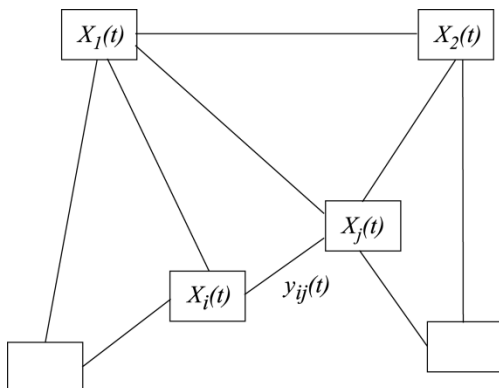
# Модель рынка труда 3

## Эксперимент: 9 стран Европейского Союза 1983-1996 гг.



# Динамические модели стохастической сети

Региональная структура сети



$X_i(t)$  — объем информационно-вычислительных ресурсов в регионе  $i$  (медленные переменные)

$y_{ij}(t)$  — информационный поток между регионами  $i$  и  $j$  (быстрые переменные)

$$0 \leq X(t) \leq M(t)$$

$$0 \leq Y(t) \leq C(t) \quad \text{или} \quad 0 \ll Y(t) \ll C(t)$$

## Факторы влияющие на изменение информационно-вычислительных ресурсов

- естественное «старение» (зависит от  $X(t)$ )
- обновление ресурсов (внешнее воздействие  $U(t)$ )
- информационные потоки ( $Y(t)$ )

## Факторы влияющие на изменение информационных потоков

- информационно-вычислительные ресурсы ( $X(t)$ )
- объемы потребностей ( $Q(t)$ )
- информационные потоки ( $Y(t)$ )

# Динамическая модель

$$\frac{dX}{dt} = \tilde{F}[X(t), U(t), Y(t)]; \quad \frac{dY}{dt} = \Phi[Y(t), X(t), Q(t)]$$

## А. Динамика ресурсов

- ПОЗИТИВНОСТЬ

$$\tilde{F}_i(X_1, \dots, X_{i-1}, 0, X_{i+1}, \dots, X_n | U, Y) = 0 \quad i \in \overline{1, n}$$

$$\tilde{F}_i(X | U, Y) = \varphi(X_i) F_i(X, U, Y), \quad \text{где } \varphi(X) = 0, F(\bullet) < \infty$$

$$\frac{dX}{dt} = X \otimes F(X, U, Y)$$

- ограниченность

$$F_i(X | U, Y) = 0 \quad \text{для } X \in \Omega_i$$

$$\Omega_i = \{X : 0 \leq X_j(t) < M_j(t); X_i(t) \geq M_i(t), \quad j \in \overline{1, n}; j \neq i\}$$

Например:

$$F_i(X | U, Y) = -b_i(U, Y) + X_i s_i(U, Y) \quad i \in \overline{1, n}$$

# Типы моделей

1. Старение с постоянной скоростью и линейным влиянием потоков

$$F_i(X, Y) = -b_i + X_i P^i Y^i$$

$$b_i = \text{const}$$

2. Старение и обновление с постоянной скоростью и линейным влиянием потоков

$$F_i(X, Y) = -b_i + \tilde{b}_i U + X_i P^i Y^i$$

$$b_i, \tilde{b}_i = \text{const}$$

3. Обновление с постоянной скоростью и линейным влиянием потоков

$$F_i(X, U) = \tilde{b}_i U + X_i P^i Y^i$$

$$\tilde{b}_i = \text{const}$$

$P$  – ( $m \times n$ ) матрица;

$P^i$  –  $i$ -я строка матрицы  $P$ ;

$Y^i$  –  $i$ -й столбец матрицы  $Y$ ;

**В. Квази-стационарные состояния распределений информационных потоков**

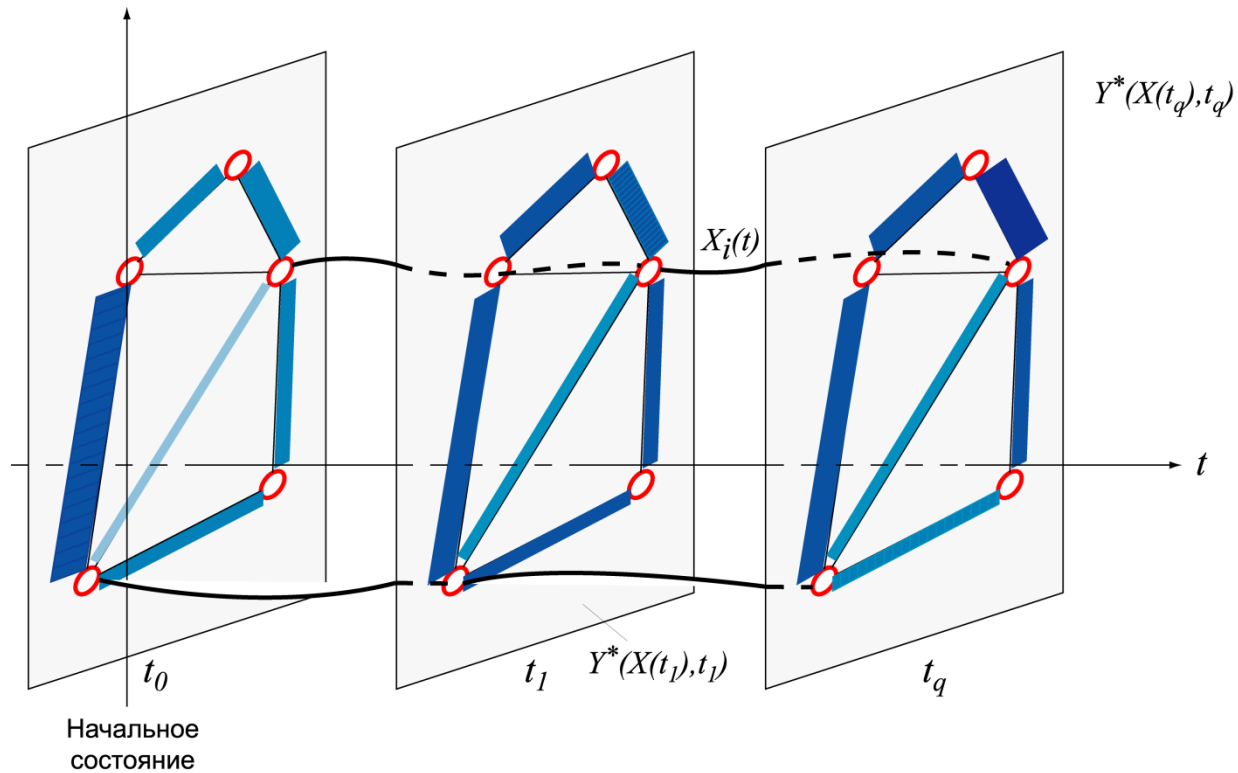
$$\max H(Y, X, t)$$

$$Y \in D(x)$$

# Общая динамическая модель стохастической сети

$$\frac{dX}{dt} = X \otimes (-b(U, Y^*(X, t)) + X \otimes s(U, Y^*(X, t)))$$

$$Y^*(X, t) = \arg \max( H(Y, X, t) | Y \in D(x) )$$



Позитивная динамическая система с энтропийным оператором

кафедра «СИ»

математические  
инструменты  
СИ

проблемно-  
ориентированные  
методы  
СА

информационное  
обеспечение  
процедур  
СА

приложения

выпускник

рынок труда

исследования  
кооперативных  
эффектов -  
РАН, ВУЗы

системная аналитика -  
банки,  
производственные  
компании,  
консалтинговые  
компании

системное управление  
проектами -  
проектные компании,  
IT-компании,  
инвестиционные  
компании

системное  
страхование-  
страховые компании